

## 2 次風上差分によるナビエ-ストーク方程式

2007/06/04 後 保範 (東京工芸大学)

### 1. 離散化対象式

下記の速度-圧力法でのナビエ-ストーク方程式を通常格子で離散化する。

#### (1) 保存形

$$-\frac{\partial^2 p}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 p}{\partial y^2} = \left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial v}{\partial y}\right)^2 + 2 \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial y} - \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y}\right) / \Delta t$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial u^2}{\partial x} + \frac{\partial(uv)}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial x} + \frac{1}{\text{Re}} \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right)$$

$$\frac{\partial v}{\partial t} + \frac{\partial(uv)}{\partial x} + \frac{\partial v^2}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{\text{Re}} \left( \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \right)$$

#### (2) 非保存形

$$-\frac{\partial^2 p}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 p}{\partial y^2} = \left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial v}{\partial y}\right)^2 + 2 \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial y} - \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y}\right) / \Delta t$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial x} + \frac{1}{\text{Re}} \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right)$$

$$\frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{\text{Re}} \left( \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \right)$$

### 2. 通常格子での離散化計算式

#### 2.1 P の離散化

風上差分も中心差分も下記を使用する。

$$\frac{2p_{i,j} - p_{i-1,j} - p_{i+1,j}}{(\Delta x)^2} + \frac{2p_{i,j} - p_{i,j-1} - p_{i,j+1}}{(\Delta y)^2} =$$

$$\frac{(u_{i+1,j} - u_{i-1,j})^2}{4(\Delta x)^2} + \frac{(v_{i,j+1} - v_{i,j-1})^2}{4(\Delta y)^2} + \frac{(v_{i+1,j} - v_{i-1,j})(u_{i,j+1} - u_{i,j-1})}{2\Delta x \Delta y}$$

$$- \left( \frac{u_{i+1,j} - u_{i-1,j}}{2\Delta x} + \frac{v_{i,j+1} - v_{i,j-1}}{2\Delta y} \right) / \Delta t$$

#### 2.2 U の離散化

$f_1, f_2$ を風上差分依存項とする。

$$\frac{u_{i,j}^{(k+1)} - u_{i,j}}{\Delta t} = f_1 + f_2 - \frac{p_{i+1,j} - p_{i-1,j}}{2\Delta x} - \left( \frac{2u_{i,j} - u_{i-1,j} - u_{i+1,j}}{(\Delta x)^2} + \frac{2u_{i,j} - u_{i,j-1} - u_{i,j+1}}{(\Delta y)^2} \right) / \text{Re}$$

(1) 中心差分 ( $f_1, f_2$ の部分の計算式)

時刻  $(n+1)\Delta t$  の値は  $u_{i,j,k}^{(n+1)}$  のように右肩に  $(n+1)$  のインデックスを付けて表示

時刻  $n\Delta t$  の値は  $u_{i,j,k}$  のように右肩の  $(n)$  のインデックスは省いて表示する。

(a) 保存形

$$f_1 = -\frac{u_{i+1,j}^2 - u_{i-1,j}^2}{2\Delta x}$$

$$f_2 = -\frac{u_{i,j+1}v_{i,j+1} - u_{i,j-1}v_{i,j-1}}{2\Delta y}$$

(b) 非保存形

$$f_1 = -u_{i,j} \frac{u_{i+1,j} - u_{i-1,j}}{2\Delta x}$$

$$f_2 = -v_{i,j} \frac{u_{i,j+1} - u_{i,j-1}}{2\Delta y}$$

(2) 1次精度風上差分 ( $f_1, f_2$ の部分の計算式)

(a) 保存形

$$f_1 = \begin{cases} -\frac{u_{i,j}^2 - u_{i-1,j}^2}{\Delta x} & ; u_{i,j} > 0 \\ -\frac{u_{i+1,j}^2 - u_{i-1,j}^2}{2\Delta x} & ; u_{i,j} = 0 \\ -\frac{u_{i+1,j}^2 - u_{i,j}^2}{\Delta x} & ; u_{i,j} < 0 \end{cases}$$

$$f_2 = \begin{cases} -\frac{u_{i,j}v_{i,j} - u_{i,j-1}v_{i,j-1}}{\Delta y} ; & v_{i,j} > 0 \\ -\frac{u_{i,j+1}v_{i,j+1} - u_{i,j-1}v_{i,j-1}}{2\Delta y} ; & v_{i,j} = 0 \\ -\frac{u_{i,j+1}v_{i,j+1} - u_{i,j}v_{i,j}}{\Delta y} ; & v_{i,j} < 0 \end{cases}$$

(b) 非保存形

$$f_1 = \begin{cases} -u_{i,j} \frac{u_{i,j} - u_{i-1,j}}{\Delta x} ; & u_{i,j} > 0 \\ -u_{i,j} \frac{u_{i+1,j} - u_{i-1,j}}{2\Delta x} ; & u_{i,j} = 0 \\ -u_{i,j} \frac{u_{i+1,j} - u_{i,j}}{\Delta x} ; & u_{i,j} < 0 \end{cases}$$

$$f_2 = \begin{cases} -v_{i,j} \frac{u_{i,j} - u_{i,j-1}}{\Delta y} ; & v_{i,j} > 0 \\ -v_{i,j} \frac{u_{i,j+1} - u_{i,j-1}}{2\Delta y} ; & v_{i,j} = 0 \\ -v_{i,j} \frac{u_{i,j+1} - u_{i,j}}{\Delta y} ; & v_{i,j} < 0 \end{cases}$$

(3) 3次精度風上差分 ( $f_1, f_2$  の部分の計算式)

(a) 保存形

$$f_1 = \begin{cases} -\frac{2u_{i+1,j}^2 + 3u_{i,j}^2 - 6u_{i-1,j}^2 + u_{i-2,j}^2}{6\Delta x} ; & u_{i,j} > 0 \\ -\frac{u_{i+1,j}^2 - u_{i-1,j}^2}{2\Delta x} ; & u_{i,j} = 0 \\ \frac{u_{i+2,j}^2 - 6u_{i+1,j}^2 + 3u_{i,j}^2 + 2u_{i-1,j}^2}{6\Delta x} ; & u_{i,j} < 0 \end{cases}$$

$$f_2 = \begin{cases} -\frac{2u_{i,j+1}v_{i,j+1} + 3u_{i,j}v_{i,j} - 6u_{i,j-1}v_{i,j-1} + u_{i,j-2}v_{i,j-2}}{6\Delta y} ; & v_{i,j} > 0 \\ -\frac{u_{i,j+1}v_{i,j+1} - u_{i,j-1}v_{i,j-1}}{2\Delta y} ; & v_{i,j} = 0 \\ \frac{u_{i,j+2}v_{i,j+2} - 6u_{i,j+1}v_{i,j+1} + 3u_{i,j}v_{i,j} + 2u_{i,j-1}v_{i,j-1}}{6\Delta y} ; & v_{i,j} < 0 \end{cases}$$

(a) 非保存形

$$f_1 = \begin{cases} -u_{i,j} \frac{2u_{i+1,j} + 3u_{i,j} - 6u_{i-1,j} + u_{i-2,j}}{6\Delta x}; & u_{i,j} > 0 \\ -u_{i,j} \frac{u_{i+1,j} - u_{i-1,j}}{2\Delta x}; & u_{i,j} = 0 \\ u_{i,j} \frac{u_{i+2,j} - 6u_{i+1,j} + 3u_{i,j} + 2u_{i-1,j}}{6\Delta x}; & u_{i,j} < 0 \end{cases}$$

$$f_2 = \begin{cases} -v_{i,j} \frac{2u_{i,j+1} + 3u_{i,j} - 6u_{i,j-1} + u_{i,j-2}}{6\Delta y}; & v_{i,j} > 0 \\ -v_{i,j} \frac{u_{i,j+1} - u_{i,j-1}}{2\Delta y}; & v_{i,j} = 0 \\ v_{i,j} \frac{u_{i,j+2} - 6u_{i,j+1} + 3u_{i,j} + 2u_{i,j-1}}{6\Delta y}; & v_{i,j} < 0 \end{cases}$$

### 2.3 V の離散化

$g_1, g_2$  を風上差分依存項とする。

$$\frac{v_{i,j}^{(k+1)} - v_{i,j}}{\Delta t} = g_1 + g_2 - \frac{p_{i,j+1} - p_{i,j-1}}{2\Delta y} - \left( \frac{2v_{i,j} - v_{i-1,j} - v_{i+1,j}}{(\Delta x)^2} + \frac{2v_{i,j} - v_{i,j-1} - v_{i,j+1}}{(\Delta y)^2} \right) / \text{Re}$$

(1) 中心差分 ( $g_1, g_2$  の計算部分)

(a) 保存形

$$g_1 = -\frac{u_{i+1,j}v_{i+1,j} - u_{i-1,j}v_{i-1,j}}{2\Delta x}$$

$$g_2 = -\frac{v_{i,j+1}^2 - v_{i,j-1}^2}{2\Delta y}$$

(a) 非保存形

$$g_1 = -u_{i,j} \frac{v_{i+1,j} - v_{i-1,j}}{2\Delta x}$$

$$g_2 = -v_{i,j} \frac{v_{i,j+1} - v_{i,j-1}}{2\Delta y}$$

(2) 1次精度風上差分 ( $g_1, g_2$  の計算部分)

(a) 保存形

$$g_1 = \begin{cases} -\frac{u_{i,j}v_{i,j} - u_{i-1,j}v_{i-1,j}}{\Delta x} ; u_{i,j} > 0 \\ -\frac{u_{i+1,j}v_{i+1,j} - u_{i-1,j}v_{i-1,j}}{2\Delta x} ; u_{i,j} = 0 \\ -\frac{u_{i+1,j}v_{i+1,j} - u_{i,j}v_{i,j}}{\Delta x} ; u_{i,j} < 0 \end{cases}$$

$$g_2 = \begin{cases} -\frac{v_{i,j}^2 - v_{i,j-1}^2}{\Delta y} ; v_{i,j} > 0 \\ -\frac{v_{i,j+1}^2 - v_{i,j-1}^2}{2\Delta y} ; v_{i,j} = 0 \\ -\frac{v_{i,j+1}^2 - v_{i,j}^2}{\Delta y} ; v_{i,j} < 0 \end{cases}$$

(b) 非保存形

$$g_1 = \begin{cases} -u_{i,j} \frac{v_{i,j} - v_{i-1,j}}{\Delta x} ; u_{i,j} > 0 \\ -u_{i,j} \frac{v_{i+1,j} - v_{i-1,j}}{2\Delta x} ; u_{i,j} = 0 \\ -u_{i,j} \frac{v_{i+1,j} - v_{i,j}}{\Delta x} ; u_{i,j} < 0 \end{cases}$$

$$g_2 = \begin{cases} -v_{i,j} \frac{v_{i,j} - v_{i,j-1}}{\Delta y} ; v_{i,j} > 0 \\ -v_{i,j} \frac{v_{i,j+1} - v_{i,j-1}}{2\Delta y} ; v_{i,j} = 0 \\ -v_{i,j} \frac{v_{i,j+1} - v_{i,j}}{\Delta y} ; v_{i,j} < 0 \end{cases}$$

(3) 3次精度風上差分 ( $g_1, g_2$  の計算部分)

(a) 保存形

$$g_1 = \begin{cases} \frac{2u_{i+1,j}v_{i+1,j} + 3u_{i,j}v_{i,j} - 6u_{i-1,j}v_{i-1,j} + u_{i-2,j}v_{i-2,j}}{6\Delta x} ; & u_{i,j} > 0 \\ -\frac{u_{i+1,j}v_{i+1,j} - u_{i-1,j}v_{i-1,j}}{2\Delta x} ; & u_{i,j} = 0 \\ \frac{u_{i+2,j}v_{i+2,j} - 6u_{i+1,j}v_{i+1,j} + 3u_{i,j}v_{i,j} + 2u_{i-1,j}v_{i-1,j}}{6\Delta x} ; & u_{i,j} < 0 \end{cases}$$

$$g_2 = \begin{cases} \frac{2v_{i,j+1}^2 + 3v_{i,j}^2 - 6v_{i,j-1}^2 + v_{i,j-2}^2}{6\Delta y} ; & v_{i,j} > 0 \\ -\frac{v_{i,j+1}^2 - v_{i,j-1}^2}{2\Delta y} ; & v_{i,j} = 0 \\ \frac{v_{i,j+2}^2 - 6v_{i,j+1}^2 + 3v_{i,j}^2 + 2v_{i,j-1}^2}{6\Delta y} ; & v_{i,j} < 0 \end{cases}$$

(b) 非保存形

$$g_1 = \begin{cases} -u_{i,j} \frac{2v_{i+1,j} + 3v_{i,j} - 6v_{i-1,j} + v_{i-2,j}}{6\Delta x} ; & u_{i,j} > 0 \\ -u_{i,j} \frac{v_{i+1,j} - v_{i-1,j}}{2\Delta x} ; & u_{i,j} = 0 \\ u_{i,j} \frac{v_{i+2,j} - 6v_{i+1,j} + 3v_{i,j} + 2v_{i-1,j}}{6\Delta x} ; & u_{i,j} < 0 \end{cases}$$

$$g_2 = \begin{cases} -v_{i,j} \frac{2v_{i,j+1} + 3v_{i,j} - 6v_{i,j-1} + v_{i,j-2}}{6\Delta y} ; & v_{i,j} > 0 \\ -v_{i,j} \frac{v_{i,j+1} - v_{i,j-1}}{2\Delta y} ; & v_{i,j} = 0 \\ v_{i,j} \frac{v_{i,j+2} - 6v_{i,j+1} + 3v_{i,j} + 2v_{i,j-1}}{6\Delta y} ; & v_{i,j} < 0 \end{cases}$$