

FDM流れ解析 No.6 速度-圧力法で角柱周りの流れ

2007年6月

後 保範 (東京工芸大学)

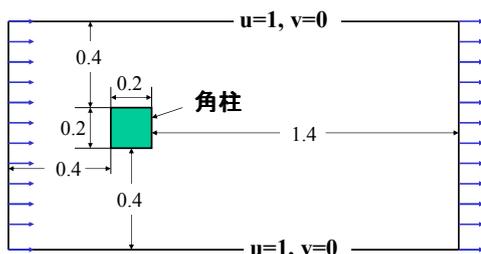
1

目次

1. 解析対象
2. 基礎方程式
3. 速度-圧力方程式
4. 境界条件と初期条件
5. 差分法による離散化方法
6. 計算手順
7. プログラム主要部分
8. 計算結果

2

1. 解析対象



3

2. 基礎方程式

- ベクトル表示の基礎方程式

$$\text{div}(v) = 0$$

$$\frac{\partial v}{\partial t} + (v \cdot \nabla)v = -\nabla p + \frac{1}{\text{Re}} \Delta v$$

4

2.1 2次元の具体的基礎方程式

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = 0$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial x} + \frac{1}{\text{Re}} \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right)$$

$$\frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{\text{Re}} \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \right)$$

5

3. 速度-圧力方程式

- 圧力(p)に関する式の導出

$$\frac{\partial v}{\partial t} + (v \cdot \nabla)v = -\nabla p + \frac{1}{\text{Re}} \Delta v$$

の発散 (rot) をとり, $D = \text{div}(v)$ を代入する。

$$-\Delta p = \text{div}((v \cdot \nabla)v) + \frac{D^{(n+1)} - D^{(n)}}{\Delta t} - \frac{1}{\text{Re}} \Delta D^{(n)}$$

本来は $D = 0$ であり, $D^{(n+1)}$ と右辺第3項は無視できる。

$$-\Delta p = \text{div}((v \cdot \nabla)v) - \frac{D}{\Delta t}$$

6

3.1 速度-圧力による方程式

$$-\Delta p = \text{div}((v \cdot \nabla)v) - \frac{\text{div}(v)}{\Delta t}$$

$$\frac{\partial v}{\partial t} + (v \cdot \nabla)v = -\nabla p + \frac{1}{\text{Re}} \Delta v$$

7

3.2 2次元速度-圧力の具体的な方程式

$$-\frac{\partial^2 p}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 p}{\partial y^2} = \left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial v}{\partial y}\right)^2 + 2\frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial y} - \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y}\right) / \Delta t$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial u^2}{\partial x} + \frac{\partial(uv)}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial x} + \frac{1}{\text{Re}} \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right)$$

$$\frac{\partial v}{\partial t} + \frac{\partial(uv)}{\partial x} + \frac{\partial v^2}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{\text{Re}} \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \right)$$

8

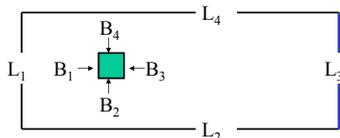
4. 境界条件と初期条件

• u,vの境界条件

$$u=1.0, v=0.0 \quad \text{on } L_1, L_2, L_4$$

$$u=0.0, v=0.0 \quad \text{on } B_1, B_2, B_3, B_4$$

$$\partial u / \partial x = 0.0, \partial v / \partial x = 0.0 \quad \text{on } L_3$$



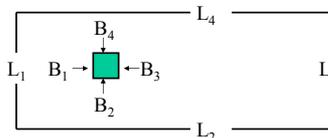
9

4.1 pの境界条件

$$\frac{\partial p}{\partial x} = 0 \quad \text{on } L_1, B_1, B_3$$

$$\frac{\partial p}{\partial y} = 0 \quad \text{on } L_2, L_4, B_2, B_4$$

$$p = 0 \quad \text{on } L_3$$



10

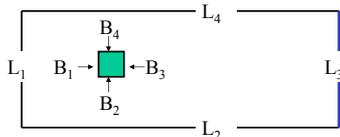
4.2 u,vの初期条件

ポテンシャルフローで計算

$$-\Delta \phi = 0, \quad \frac{\partial \phi}{\partial x} = u, \quad \frac{\partial \phi}{\partial y} = v$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = 1.0 \quad \text{on } L_3, \quad \phi = x \quad \text{on } L_1, L_2, L_4$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = 0.0 \quad \text{on } B_1, B_3, \quad \frac{\partial \phi}{\partial y} = 0.0 \quad \text{on } B_2, B_4$$



11

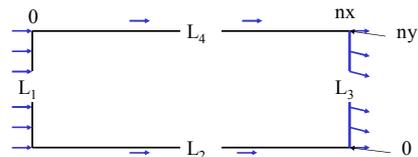
4.3 p計算の外側境界条件(周囲)

$$u_{-1,j} = 1.0, \quad v_{-1,j} = 0.0 \quad \text{on } L_1$$

$$u_{i,-1} = 1.0, \quad v_{i,-1} = 0.0 \quad \text{on } L_2$$

$$u_{nx+1,j} = u_{nx,j}, \quad v_{nx+1,j} = v_{nx,j} \quad \text{on } L_3$$

$$u_{i,ny+1} = 1.0, \quad v_{i,ny+1} = 0.0 \quad \text{on } L_4$$



12

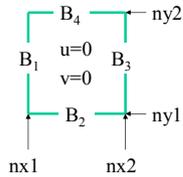
4.4 p計算外側境界条件(角柱)

$$u_{nx1+1,j} = 0, \quad v_{nx1+1,j} = 0 \quad \text{on } B_1$$

$$u_{i,ny1+1} = 0, \quad v_{i,ny1+1} = 0 \quad \text{on } B_2$$

$$u_{nx2-1,j} = 0, \quad v_{nx2-1,j} = 0 \quad \text{on } B_3$$

$$u_{i,ny2-1} = 0, \quad v_{i,ny2-1} = 0 \quad \text{on } B_4$$

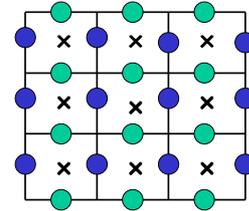


13

5. 差分法による離散化方法

- スタガード格子

●; u格子
●; v格子
x; p格子

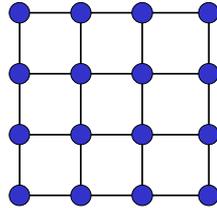


14

5.1 通常格子による離散化

- 通常格子

●; u,v,p格子



15

5.2 pの離散化(通常格子)

$$\frac{2p_{i,j} - p_{i-1,j} - p_{i+1,j}}{(\Delta x)^2} + \frac{2p_{i,j} - p_{i,j-1} - p_{i,j+1}}{(\Delta y)^2} =$$

$$\frac{(u_{i+1,j} - u_{i-1,j})^2}{4(\Delta x)^2} + \frac{(v_{i,j+1} - v_{i,j-1})^2}{4(\Delta y)^2} + \frac{(v_{i+1,j} - v_{i-1,j})(u_{i,j+1} - u_{i,j-1})}{2\Delta x \Delta y}$$

$$- \left[\frac{u_{i+1,j} - u_{i-1,j}}{2\Delta x} + \frac{v_{i,j+1} - v_{i,j-1}}{2\Delta y} \right] / \Delta t$$

16

5.3 uの離散化(通常格子)

$$\frac{u_{i,j}^{(k+1)} - u_{i,j}}{\Delta t} = -\frac{u_{i+1,j}^2 - u_{i-1,j}^2}{2\Delta x} - \frac{u_{i,j+1}v_{i,j+1} - u_{i,j-1}v_{i,j-1}}{2\Delta y}$$

$$- \frac{p_{i+1,j} - p_{i-1,j}}{2\Delta x} -$$

$$\left[\frac{2u_{i,j} - u_{i-1,j} - u_{i+1,j}}{(\Delta x)^2} + \frac{2u_{i,j} - u_{i,j-1} - u_{i,j+1}}{(\Delta y)^2} \right] / \text{Re}$$

17

5.4 vの離散化(通常格子)

$$\frac{v_{i,j}^{(k+1)} - v_{i,j}}{\Delta t} = -\frac{u_{i+1,j}v_{i+1,j} - u_{i-1,j}v_{i-1,j}}{2\Delta x} - \frac{v_{i,j+1}^2 - v_{i,j-1}^2}{2\Delta y}$$

$$- \frac{p_{i,j+1} - p_{i,j-1}}{2\Delta y} -$$

$$\left[\frac{2v_{i,j} - v_{i-1,j} - v_{i+1,j}}{(\Delta x)^2} + \frac{2v_{i,j} - v_{i,j-1} - v_{i,j+1}}{(\Delta y)^2} \right] / \text{Re}$$

18

6 プログラム全体計算手順

nx,ny,Re数, Δt, NT(回数),MT(出力間隔)入力
 $\Delta x=2.0/nx, \Delta y=1.0/ny$
 ポテンシャル流れでu,v(7.を使用)の初期値を計算
 $k=1,2,\dots,NT$ まで反復計算

$t = t + \Delta t$
 SOR法でpの計算 (7.3~7.4を使用)
 u,vの計算 (7.1~7.2を使用)
 if(発散(Over変数で判定)) --> 発散として停止
 if(mod(k,MT)==0) --> u,v,pの出力

19

7. プログラムの主要部分

- u,vの初期条件(ポテンシャルフローで計算)
 プログラムのPHISOL関数を参照
 ϕ境界条件の設定
 $-\Delta \phi = 0$ を離散化し $A \phi = b$ を作成
 $A \phi = b$ の解ϕをSOR法で求める
 $u_{i,j} = (\phi_{i+1,j} - \phi_{i-1,j}) / 2 \Delta x, \quad v_{i,j} = (\phi_{i,j+1} - \phi_{i,j-1}) / 2 \Delta y$
 u,vの境界上の値をセット

20

7.1 u,vの計算(通常格子)

- $dt = \Delta t, dx = 1/(2 \Delta x), dy = 1/(2 \Delta y), ddx = 1/(\Delta x)^2, ddy = 1/(\Delta y)^2$ とする。

$U(i,j) = U(i,j) - dt * ((U(i+1,j) * U(i+1,j) - U(i-1,j) * U(i-1,j)) * dx$
 $+ (U(i,j+1) * V(i,j+1) - U(i,j-1) * V(i,j-1)) * dy$
 $+ (P(i+1,j) - P(i-1,j)) * dx$
 $+ ((2.0 * U(i,j) - U(i-1,j) - U(i+1,j)) * ddx$
 $+ (2.0 * U(i,j) - U(i,j-1) - U(i,j+1)) * ddy) / Re);$
 $V(i,j) = V(i,j) - dt * ((V(i,j+1) * V(i,j+1) - V(i,j-1) * V(i,j-1)) * dy$
 $+ (U(i+1,j) * V(i+1,j) - U(i-1,j) * V(i-1,j)) * dx$
 $+ (P(i,j+1) - P(i,j-1)) * dy$
 $+ ((2.0 * V(i,j) - V(i-1,j) - V(i+1,j)) * ddx$
 $+ (2.0 * V(i,j) - V(i,j-1) - V(i,j+1)) * ddy) / Re);$

21

7.2 u,vの計算の範囲

- 下記のように4個に分けて計算する。



22

7.3 pのSOR法による計算

- 計算概要

$-\Delta p = f(u,v)$ のから連立方程式 $A p = b$ を作成
 $k=1,2,\dots,nx * ny$ が収束まで以下を反復

$-\Delta p = b$ のpをSOR法で計算

$err = \| r \|_2 / \| b \|_2$

if(err <= EPS) 収束

23

7.4 pの計算全体

プログラムPSOLを参照

- 境界の外側のu,vを4.3に従いセット
- pの対称境界と固定境界(L₃)に値をセット
- $-\Delta p = f(u,v)$ を離散化して $A p = b$ を作成
- SOR法で $A p = b$ の解pを求める

24

8. 計算結果

- 角柱周りの流れ解析を下記のRe数で実施それぞれアニメーションを作成

- (1) Re=200 : ゆるやかな流れが見られる
- (2) Re=400 : カルマン渦の発生が見られる
- (3) Re=800 : 激しいカルマン渦が見られる

Web: <http://www.aoni.waseda.jp/ushiro/flowanime/flow.htm>